

1. What is the question?

作者認為現存的技術效率估計模型多數關注於不效率的短暫性表現，因此本篇論文提出了一個縱橫資料截面隨機邊界模型(the panel stochastic frontier model)，將時間因素納入，促使技術不效率(technical inefficiency)與廠商異質性問題得以進行動態性之調整。

2. Why should we care about it?

除了短暫性的不效率之外，當期的技術不效率很可能受到過往效率因子的影響。若不考慮長期性影響，或許會造成估計上的偏誤甚至忽略造成效率不彰的重要原因。藉由本文提供之模型和估計方法，亦可協助克服縱橫資料帶來的計算障礙。

3. What is the author's answer?

為了讓 DSF(dynamic stochastic frontier)模型能夠更加容易地被執行，作者利用 PCL(pairwise composite likelihood) function 取代相對複雜的 FML(full maximum likelihood) function，並且經由 Monte Carlo 模擬確認 PCL 在有限樣本的估計之下擁有良好的表現，且不會造成估計上明顯的效率損失。

4. How did the author get there?

本文首先設定 DSF 模型，為了消除隨機技術不效率(stochastic technical inefficiency)間的序列相關問題，針對模型使用了 quasi-difference transformation。模型估計上若使用 FML 法在實際執行上會遇到因時間延展(time span)所造成的多維度(high dimension)積分困難，作者使用 PCL 法進行簡化，並採用 Monte Carlo 模擬法對 PCL 進行檢驗。透過 FML 與 PCL 之間 biases 和 MSE 的比較得知，PCL 估計式並不一定會造成較大的偏誤，在效率上的表現也不弱於 FML 且 PCL 估計式符合一致性。此外，作者利用世界發展指標(World Development Indicator)在 2008 的資料進行之估計結果與以上論述相符，更加肯定 PCL 法的合適性。

符號表

y_{it} : log of output

x_{it} : $k \times 1$ log of input vector

g_t : time-varying component of technology

V_{it} : symmetric stochastic error

u_{it} : one-sided stochastic technical inefficiency

ρ : AR coefficient

u_{it}^* : nonnegative random noise ; $\underline{u}_{it}^* : (u_{it}^*, u_{it+1}^*)^T$

w_i : $h \times 1$ vector of the determinants for the firm-specific inefficiency

$\varepsilon_{it} : v_{it}^* - u_{it}^*$

$v_{it}^* : v_{it} - \rho v_{it-1}$

$e_{it} : y_{it} - x_{it}^T \beta - \pi_0 - \pi_1 t$

$v_i :$ $(v_{i0}, \dots, v_{iT_i})^T$, $(T_i+1) \times 1$ vector

$u_i^* : (u_{i1}^*, \dots, u_{iT_i}^*)^T$, $T_i \times 1$ vector

I_T : $T \times T$ identity matrix

O_T : $T \times 1$ vector of zeros

$\phi_T(\cdot; \eta, \Xi)$: pdf of a T -dimensional normal distribution with mean η and variance matrix Ξ

$\Phi_T(\cdot; \eta, \Xi)$: cdf of a T -dimensional normal distribution with mean η and variance matrix Ξ

Q : the quasi-difference transformation matrix

$\Sigma_\varepsilon : \sigma_v^2 Q Q^T + \sigma_{ui}^2 I_{T_i}$; $\Sigma_\xi : \sigma_v^2 Q Q^T + \sigma_{ui}^2 I_{T_i}$

$\theta : (\beta^T, \pi_0, \pi_1, \sigma_v^2, \rho, \delta^T)^T$, the vector of parameters

$H(\theta)$: the Hessian matrix

$\hat{\varepsilon}_i$: the predicted residual vector of the transformed model

$\underline{\varepsilon}_{it} : (\varepsilon_{it}, \varepsilon_{it+1})^T$, 2×1 vector of the composite errors from consecutive periods

$\underline{v}_{it} : (v_{it-1}, v_{it}, v_{it+1})^T$; $\underline{v}_{it}^* : (v_{it}^*, v_{it+1}^*)^T$

Ω_t : the information set available at time t

RBias : the relative biases ; RMSE : the relative mean squared errors